

51th DCS F/A-18C

Par HotStick Version du 23/08/2021

A partir du profil de NOid

USB 04 - Clavier (FR) – DCS (US) – Target Script (US)– Testkey (FR)

A(FR) Q(US) A Q Q Q

TIR
CAGE/UNCAGE (9X HMCS)
AIM7: LOFT/NORM

JHMCS
 TMS up court 10nm
 TMS up long 40nm

TRIM
VUE Bas
 Gauche Droite
 view Externe F2 Carte F10
 Haut
 view FlyBy F3

SENSEUR ACQ[5] ou BST[10]
A/P UFC 1 *ATTH*
 Wide ACQ[10] AACQ[10] **RWS**
 2 *HSEL (HSI)* 3 *BALT*
 Vertical ACQ ou Gun ACQ [5]
 4 *RALT (0-5000)*

Sensor Control Switch
 (IFF) *SHIFTD+I*
 ?
 ?
Refuel & Reload

Sensor switch vers FLIR switch AREA/TRACK

Prog. 5/BYPASS:Chaff
Portée Radar +
 - **Molette souris** +
TIR Centrer + VR **TIR Pause**
 Prog. démarre/BYPASS:Flare
Portée Radar -
 Press: Vaicom (ON/OFF)
Pause active

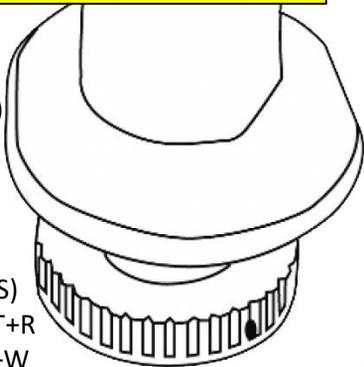
Tableau suivant
 Tableau précédent
 Jambe ON/OFF (Kneeboard)
Echap.

AIM7	AMRAAM	AIM9
	CANON	
<i>Tableau</i>	Log	
	Tanker	
Sol		Tour
Mission		Ref
	AWACS	
	Avions	

Vaicom

Touches *Italique* à modifier ou inscrire dans DCS

- F10 coordonnées = ALTG +Y
- UFC: Deg Min Sec
- MFD: Deg Min.décimale (xx.xx)
- Lampe Torche= ALTG + L
- JVN = SHFTD + H
- Pilote=SHFTD + P
- Vue Missile = F6
- Affi. fen. ravitaillem. = ALTG+' (US)
- Largage urgence bidon Fuel=LALT+R
- Largage urgence Munition=LCTL+W
- LSO = ALT + F9
- Sup MSG à gauche = CTLG+SHTG+Y
- Aff. Avion sur Kneeboard = CTLD + K
- Affichage score = %



Tir Canon

KneeBoard
 SHIFT D+k : ouvre
 K : ferme
 \$: Page suivante
 ^: Page précédente

TIR
Profil « 51th F18 » En TWS permet de switcher L&S et DT2
 Centrer = SHIFT+F7
 Pause = SHIFT+F8
 Précision = SHIFT+F9

NWS/UNLOCK/UNDESIGNATE/
 G-limiter override switch
Lampe torche

S3
pas appui
appui

< 44 000 LBS Trim à 16°
 44 000 – 48 000 LBS Trim à 17°
 > 48 000 LBS Trim à 19°

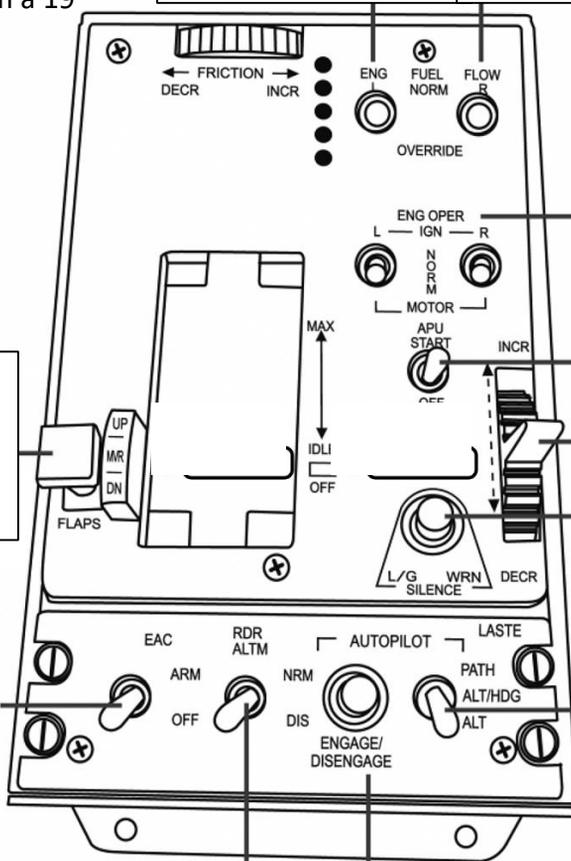
↑ Ravito (CTRLG+R)
 ↓ Normal (ALTG+R)

↑ Barre catapulte descendue/levée (CTRLD+J)
 ↓ Barre catapulte descendue/levée (CTRLD+J)

- BATTERIE ●
- GEAR ●
- FLAPS ●
- TAILHOOK ●
- EXT LIGHTS ●

- Flaps
- ↑ Auto ●
 - Moitié ●
 - ↓ Plein sortie ●

- Gear
- Haut ↑ ●
 - Bas ↓ ●



Moteurs (rester appuyé > 4s)
 Dém. mot. G ↑ Dém. mot. D (RSHIFT+D)
 (RCTL+D)
 =
 ↓

APU ON/OFF (P)

Reset Master Warning (N)
fpsVR ON/OFF

Autopilot/NoseWheel Disengage /G limit Override

(SHFTG+H) Tail hook haut ↑ ●
 (CTRLG+H) Bas ↓ ●

Salut du Pilote et catapultage
 Repliage aile (post atterrissage)

Zoom + lent ou VR moyen (modif dans tmc)
 Zoom + Inst. temporaire
 COMM 2 **SRS** COMM 1
 NVG - NVG +
 Zoom – lent ou VR moyen
 Zoom défaut **Menu Radio**

FOV/RAID/FLIR/HARM seq. **Imp.E**
 Kneboard ON/OFF
 Haut. Radar/Zoom FLIR- Kneboard <-
 Haut. Radar/Zoom FLIR+ Kneboard ->
 Clic souris Gauche
 Clic souris droite

Appui: Zoom – temp. / Kneboard
 NVG **Briefing DCS**

Ouvre ANA (Aérofren) Ferme ANA
 1 cy. overl. **SRS** 3 cy. overl.

Ar Mil Av
 Recce mark ATC

Ar Av
 Mode A/G Mode A/A
 OFF Master Arm ON
 (RALT+M us) (RCTL+M us)

Fenêtre chat ON/OFF Aff. Corps pilote

TDC (Axes 0 100 100 35)
TDC Depress
 ?
 Souris (axes)

Démarrage (CHEAT)
 Ejection (Hold)

Av: Lum. Ext. ON
 Mil: Lum. Ext. OFF
 Ar:

Voyants contre-mesures

AI : Radar Aérien d'Interception hostile en mode verrouillage (bande létale)

CW : Radar hostile en mode Onde Continue et probablement guidant un missile (bande critique)

SAM : radar de Missile Sol-Air qui s'est verrouillé (bande critique) fixe. Clignotant quand guidant un missile.

AAA : Artillerie Antiaérienne dirigée par radar (fixe).

Clignotant à 3hz si ZSU-23-4.

DISP. :L'ALE-47 a un programme prêt pour la menace détectée et attend le consentement de démarrage.

HOTAS CMS

↑. En mode BYPASS, libère un paquet de paillettes.

Si le mode n'est pas BYPASS ou OFF, lance le programme manuel 5.

↓. En mode BYPASS, un largage est déclenché. En mode AUTO, S/A ou MAN le programme démarre.

Commutateur de commande des capteurs (en mode Air/Air).

Il y a deux modes généraux pour cet inter. à quatre direct.

En mode BVR (RWS):

↑ : Active le mode ACM avec pointage axe par défaut (BST) 10NM

↓ : Assigne le TDC au MPCD

← : Assigne le TDC au DDI gauche

→ : affecte le TDC au DDI de droite ou active le RADAR en mode acquisition automatique si le TDC est déjà assigné au DDI de droite (**AACQ étant précédemment en RWS**).

En mode BVR (TWS):

ATTENTION: Pour revenir en mode ACM (en activant l'arme Canon) il faut préalablement passer en RWS.

Et même ensuite éventuellement passer en AIM7 ou AIM9 avant de passer en mode Canon.

En mode ACM (verrouillage auto):

↑ : RADAR en mode pointage axe (BST) 10NM ou 5NM en canon

↓ : RADAR en mode acquisition verticale (VACQ) 10NM

← : RADAR en mode d'acquisition grand angle (WACQ) 10NM